

Απαντήσεις

ΘΕΜΑ Α

A1. γ , A2. α , A3. γ , A4. α , A5. $\Sigma, \Lambda, \Lambda, \Lambda, \Sigma$.

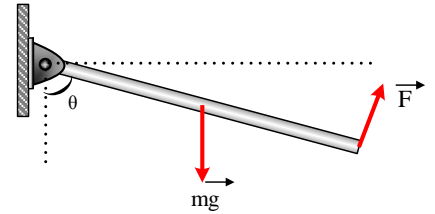
ΘΕΜΑ Β

B1. Σωστή απάντηση είναι η γ .

Σε μία τυχαία θέση θα έχουμε: $\Sigma\tau = \tau_F - \tau_w = F\ell - mg\frac{\ell}{2}\eta\mu\theta \Rightarrow$

$$\Sigma\tau = (c + 0,5mg\cdot\eta\mu\theta)\ell - mg\frac{\ell}{2}\eta\mu\theta = c\ell = \text{σταθ.}$$

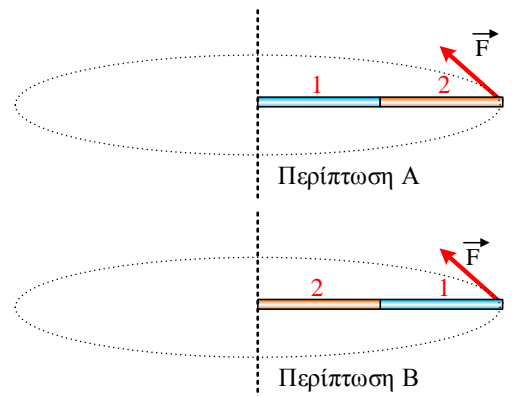
Αρα λοιπό θα έχουμε: $\Sigma\tau = \text{σταθ.} \Rightarrow I\alpha_\gamma = \text{σταθ.} \Rightarrow \alpha_\gamma = \frac{\text{σταθ.}}{I} = \text{σταθ.}$



B2. A. Σωστή απάντηση είναι η γ .

Η κινητική ενέργεια κάθε συστήματος θα είναι ίση με το έργο που προσφέρει η δύναμη \vec{F} .

Το έργο της δύναμης \vec{F} είναι: $W_F = \tau_F \cdot \theta \Rightarrow W_F = F\ell \cdot 2\pi$ που είναι το ίδιο και στις δύο περιπτώσεις.



B. Σωστή απάντηση είναι η α .

Η ράβδος 2 έχει τις ίδιες διαστάσεις με την ράβδο 1 αλλά λόγω της μεγαλύτερης πυκνότητας θα έχει μεγαλύτερη μάζα $m_2 > m_1$.

Η ροπή αδράνειας ενός σώματος μετρά την κατανομή της μάζας γύρω από τον άξονα περιστροφής, έτσι όσο πιο μακριά είναι κατανεμημένη η μάζα του σώματος από τον άξονα περιστροφής τόσο μεγαλύτερη είναι η ροπή αδράνειας του.

Στο σύστημα A έχουμε την μεγαλύτερη μάζα εξωτερικά έτσι $I_A > I_B$.

Αποδείξαμε πιο πάνω ότι $K_A = K_B$ άρα: $K_A = K_B \Rightarrow \frac{1}{2} I_A \omega_A^2 = \frac{1}{2} I_B \omega_B^2 \Rightarrow \frac{\omega_A}{\omega_B} = \sqrt{\frac{I_B}{I_A}} < 1 \Rightarrow \frac{\omega_A}{\omega_B} < 1 \Rightarrow \omega_A < \omega_B$

Η στιγμιαία ισχύς της ροπής της δύναμης είναι $P = \tau_F \cdot \omega = F \ell \cdot \omega$ και επειδή $\omega_A < \omega_B$ τότε θα έχουμε $P_A < P_B$.

B3. Σωστή απάντηση είναι η β.

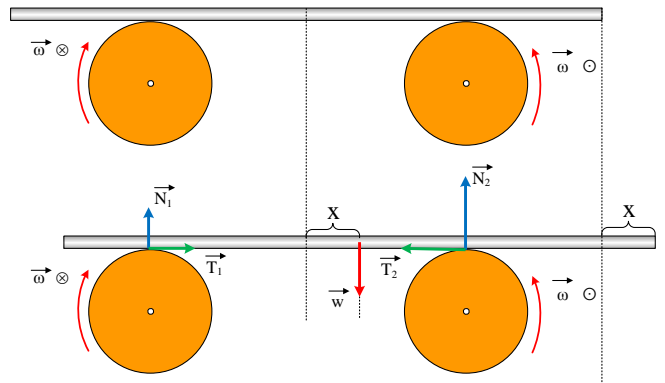
Η σανίδα θα κάνει ταλάντωση πάνω στους κυλίνδρους.

Η κινητική ενέργεια μεγιστοποιείται κάθε $T/2$ όπου T η

περίοδος της ταλάντωσης.

Στο κατακόρυφο άξονα έχουμε ισοροπία άρα:

$$\Sigma \vec{F}_y = 0 \Rightarrow N_1 + N_2 = w \quad (1).$$



Επειδή η σανίδα κινείται ισχύει $\Sigma \tau = 0$ μόνο ως προς το κέντρο μάζας της. $\Sigma \tau_{cm} = 0 \Rightarrow$

$$-N_1 \left(\frac{d}{2} + x \right) + N_2 \left(\frac{d}{2} - x \right) = 0 \Rightarrow \frac{d}{2} (N_2 - N_1) - x (N_1 + N_2) = 0 \stackrel{(1)}{\Rightarrow} \frac{d}{2} (N_2 - N_1) - x w = 0 \Rightarrow N_1 - N_2 = -\frac{2w}{d} x \quad (2)$$

Σε μία τυχαία μετατόπιση x προς τα δεξιά (θετική φορά προς τα δεξιά)

$$\Sigma \vec{F}_x = \vec{T}_1 + \vec{T}_2 \Rightarrow \Sigma F = T_1 - T_2 = \mu (N_1 - N_2) \stackrel{(2)}{=} -\frac{2\mu w}{d} x \Rightarrow \Sigma F = -Dx \quad \mu \epsilon \quad D = \frac{2\mu mg}{d}$$

Η περίοδος είναι: $T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{D}} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{\frac{2\mu mg}{d}}} \Rightarrow T = 2\pi \sqrt{\frac{d}{2\mu g}}$

Βλέπουμε ότι η περίοδος μειώνεται με την μείωση του d , άρα $\Delta t_1 > \Delta t_2$.

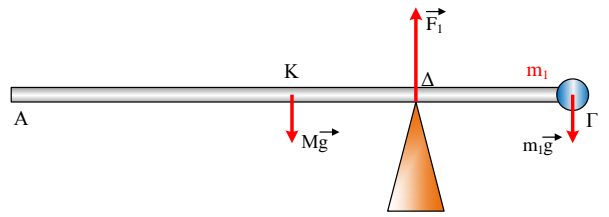
ΘΕΜΑ Γ

α. Το κέντρο μάζας της ράβδου (σημείο K) απέχει από το σημείο Δ απόσταση:

$$(K\Delta) = (K\Gamma) - (\Gamma\Delta) = \frac{\ell}{2} - \frac{\ell}{3} \Rightarrow (K\Delta) = \frac{\ell}{6}$$

Το σύστημα ράβδος - Σ₁ ισορροπεί οπότε

$$\Sigma \vec{\tau} = 0 \Rightarrow Mg \frac{\ell}{6} - m_1 g \frac{\ell}{3} = 0 \Rightarrow m_1 = \frac{M}{2} \Rightarrow \mathbf{m_1 = 1\text{ kg}}$$



Η ροπή αδράνειας του συστήματος, ράβδος - Σ₁:

$$I = I_{\text{cm},\rho} + \frac{M\ell^2}{36} + \frac{m_1\ell^2}{9} = \frac{M\ell^2}{12} + \frac{M\ell^2}{36} + \frac{M\ell^2}{18} = \frac{M\ell^2}{6} \Rightarrow \mathbf{I = 3\text{ kg} \cdot \text{m}^2}$$

β. Η ροπή αδράνειας μόνο της ράβδου είναι: $I_\rho = I_{\text{cm},\rho} + \frac{M\ell^2}{36} = \frac{M\ell^2}{12} + \frac{M\ell^2}{36} = \frac{4M\ell^2}{36} \Rightarrow \mathbf{I_\rho = 2\text{ kg} \cdot \text{m}^2}$

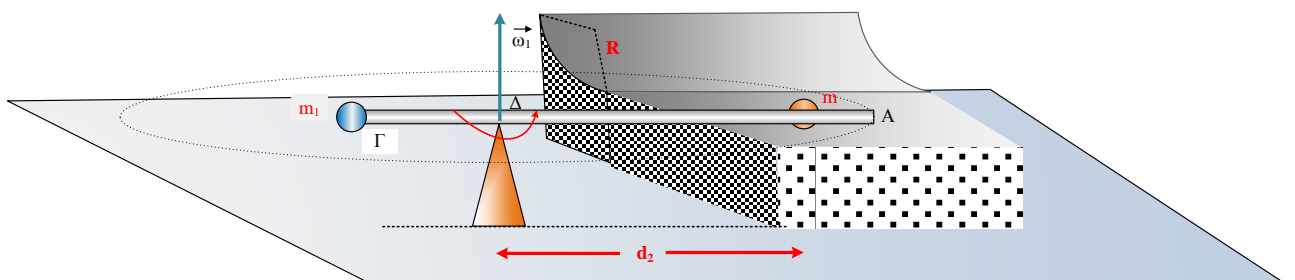
Η μεταβολή της στροφορμής της ράβδου είναι (θεωρούμε την δεξιόστροφη φορά ως θετική)

$$\Delta \vec{L}_\rho = \vec{L}_{\rho,\text{τελ}} - \vec{L}_{\rho,\text{αρχ}} \Rightarrow \Delta L_\rho = I_\rho \omega_2 - I_\rho \omega_1 \Rightarrow \omega_2 = \frac{\Delta L_\rho}{I_\rho} + \omega_1 \quad (1)$$

Αλλά για το μέτρο της αρχικής γωνιακής ταχύτητας έχουμε: $\omega_1 = \frac{\Delta\theta}{\Delta t} \Rightarrow \omega_1 = \frac{\pi}{\frac{\pi}{5}} \Rightarrow \mathbf{\omega_1 = 5 \frac{\text{rad}}{\text{s}}}$

Έτσι από την (1) έχουμε: $\omega_2 = \left(-\frac{6}{2} + 5\right) \frac{\text{rad}}{\text{s}} \Rightarrow \mathbf{\omega_2 = 2 \frac{\text{rad}}{\text{s}}}$

Για να βρούμε την ταχύτητα που θα αποκτήσει η σφαίρα μετά την κρούση εφαρμόζουμε την Α.Δ.Σ. για το σύστημα ράβδος - Σ₁ και σφαίρα ως προς το σημείο Δ.



$$\vec{L}_{\alpha\rho\chi} = \vec{L}_{\tau\epsilon\lambda} \Rightarrow I\omega_1 = I\omega_2 + m v_{\text{cm},0} d_2 \Rightarrow v_{\text{cm},0} = \frac{I\omega_1 - I\omega_2}{m d_2} \Rightarrow v_{\text{cm},0} = \frac{3 \cdot 5 - 3 \cdot 2}{1 \cdot 1,5} \frac{\text{m}}{\text{s}} \Rightarrow v_{\text{cm},0} = 6 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Άρα το μέτρο της ορμής της σφαίρας αμέσως μετά την κρούση είναι: $p = m v_{\text{cm},0} \Rightarrow p = 6 \text{ kg} \cdot \text{m/s}^2$.

γ. Η σφαίρα μετά την κρούση ολισθαίνει για λίγο διάστημα και στην συνέχεια κυλιέται χωρίς ολίσθηση. Η απώλεια της κινητικής ενέργειας της σφαίρας για όσο διαρκεί η ολίσθηση είναι:

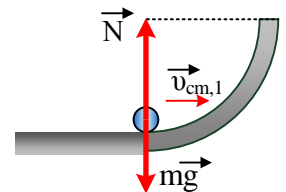
(Η ολική κινητική ενέργεια σφαίρας όταν κυλιέται χωρίς να ολισθαίνει είναι:

$$K = \frac{1}{2} m v_{\text{cm}}^2 + \frac{1}{2} I_{\text{cm},\sigma\phi} \omega^2 = \frac{1}{2} m v_{\text{cm}}^2 + \frac{1}{2} \frac{2}{5} m r^2 \frac{v_{\text{cm}}^2}{r^2} \Rightarrow K = \frac{7}{10} m v_{\text{cm}}^2$$

$$E_{\alpha\pi} = K_0 - K_1 = \frac{1}{2} m v_{\text{cm},0}^2 - \frac{7}{10} m v_{\text{cm},1}^2 \Rightarrow v_{\text{cm},1} = \sqrt{\frac{10}{14} v_{\text{cm},0}^2 - \frac{10 E_{\alpha\pi}}{7}} \Rightarrow v_{\text{cm},1} = \sqrt{\frac{10}{14} 36 - \frac{10 \cdot 6,8}{7}} \frac{\text{m}}{\text{s}} \Rightarrow v_{\text{cm},1} = 4 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Μόλις η σφαίρα μπει στο τεταρτοκύκλιο αρχίζει η κυκλική κίνηση οπότε ισχύει:

$$\Sigma \vec{F}_R = \vec{F}_k \Rightarrow N - mg = \frac{m v_{\text{cm},1}^2}{R - r} \Rightarrow N = m \left(g + \frac{m v_{\text{cm},1}^2}{R - r} \right) \Rightarrow N = \frac{2090}{49} \text{ N}$$



δ. Εφαρμόζουμε Θ.Μ.Κ.Ε. για την κίνηση της σφαίρας στο τεταρτοκύκλιο από την κατώτερη θέση μέχρι την στιγμή λίγο πριν την εγκατάλειψη.

$$K_2 - K_1 = W_w \Rightarrow \frac{7}{10} m v_{\text{cm},2}^2 - \frac{7}{10} m v_{\text{cm},1}^2 = -mg(R - r) \Rightarrow v_{\text{cm},2} = \sqrt{v_{\text{cm},1}^2 - \frac{10g(R - r)}{7}} \Rightarrow$$

$$v_{\text{cm},2} = \sqrt{16 - \frac{10 \cdot 10 \cdot 0,49}{7}} \frac{\text{m}}{\text{s}} \Rightarrow v_{\text{cm},2} = 3 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Μετά το χάσιμο της επαφής η σφαίρα θα εκτελέσει δύο ανεξάρτητες κινήσεις. Μία ομαλή κυκλική και μία επιβραδυνόμενη μεταφορική κίνηση. Εφαρμόζω Θ.Μ.Κ.Ε. μέχρι την θέση του μέγιστου ύψους.

$$K_{\tau\epsilon\lambda} - K_{\alpha\rho\chi} = W_w \Rightarrow \frac{1}{2} I_{\text{cm},\sigma\phi} \omega_2^2 - \left(\frac{1}{2} m v_{\text{cm},2}^2 + \frac{1}{2} I_{\text{cm},\sigma\phi} \omega_2^2 \right) = -mgh \Rightarrow h = \frac{v_{\text{cm},2}^2}{2g} \Rightarrow h = 0,45 \text{ m}$$

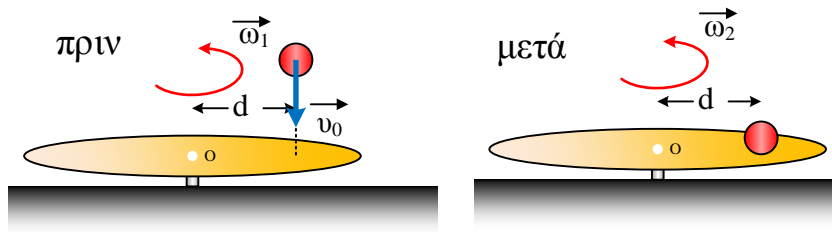
ε. Όπως είπαμε και πιο πάνω η σφαίρα όσο βρίσκεται στον αέρα εκτελεί ομαλή κυκλική κίνηση, συνεπώς η στροφορμή της σφαίρας εξαιτίας της ιδιοπεριστροφής της είναι κάθε στιγμή σταθερή και ίση με αυτή που είχε όταν εγκατέλειψε το τεταρτοκύκλιο.

$$v_{cm,2} = \omega_2 r \Rightarrow \omega_2 = 300 \text{ rad/s. Έτσι } L = I_{cm,σφ} \cdot \omega_2 = \frac{2}{5} m r^2 \omega_2 \Rightarrow L = \frac{2}{5} \cdot 1 \cdot 0,0001 \cdot 300 \frac{\text{kg} \cdot \text{m}^2}{\text{s}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow L = 0,012 \frac{\text{kg} \cdot \text{m}^2}{\text{s}}.$$

ΘΕΜΑ Δ

α. Για το σύστημα δίσκος - Σ₁ δεν έχουμε εξωτερικές ροπές οπότε διατηρείται στροφορμή του. Έτσι έχουμε:



$$\vec{L}_{αρχ} = \vec{L}_{τελ} \Rightarrow I_{\delta} \omega_1 = (I_{\delta} + m_1 d^2) \omega_2 \Rightarrow I_{\delta} (\omega_1 - \omega_2) = m_1 d^2 \omega_2 \Rightarrow \frac{I_{\delta} (\omega_1 - \omega_2)}{d^2 \omega_2} = m_1 \Rightarrow m_1 = \frac{0,9 \cdot 20}{0,09 \cdot 200} \text{ kg} \Rightarrow$$

$$m_1 = 1 \text{ kg}$$

β. Για την ισορροπία του Σ₂ έχουμε: $\Sigma \vec{F} = 0 \Rightarrow T' = m_2 g \Rightarrow T = m_2 g$ (1)

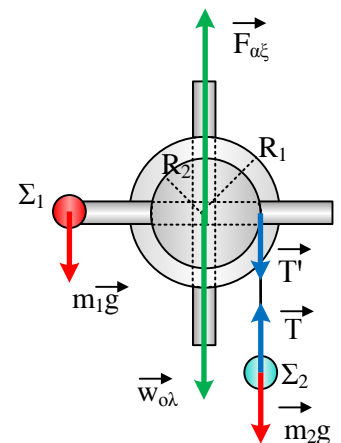
Το όλο σύστημα αρχικά ισορροπούσε, συνεπώς:

$$\Sigma \vec{\tau} = 0 \Rightarrow m_1 g \frac{\ell}{2} = T R_2 \Rightarrow m_1 g \frac{\ell}{2} = m_2 g R_2$$
 (2).

Ο ρυθμός μεταβολής της στροφορμής ως προς το κέντρο του κυλίνδρου είναι:

$$\left. \frac{d\vec{L}}{dt} \right|_{\sigma\sigma\sigma\tau.} = \Sigma \vec{\tau} \Rightarrow \left. \frac{dL}{dt} \right|_{\sigma\sigma\sigma\tau.} = m_2 g R_2 \stackrel{(2)}{\Rightarrow} \left. \frac{dL}{dt} \right|_{\sigma\sigma\sigma\tau.} = m_1 g \frac{\ell}{2} \Rightarrow \ell = \frac{2 \left. \frac{dL}{dt} \right|_{\sigma\sigma\sigma\tau.}}{m_1 g} \Rightarrow$$

$$\ell = \frac{2 \cdot 5}{10} \text{ m} \Rightarrow \ell = 1 \text{ m}$$



γ. Από την κινητική ενέργεια του Σ_2 έχουμε:

$$K_2 = \frac{1}{2} m_2 v_2^2 \Rightarrow K_2 = \frac{1}{2} m_2 \omega^2 R_2^2 \Rightarrow m_2 R_2^2 = \frac{2K_2}{\omega^2} \Rightarrow m_2 R_2^2 = \frac{1}{10} \text{ kg} \cdot \text{m}^2 \quad (3)$$

Είδαμε όμως ότι $\left. \frac{dL}{dt} \right|_{\text{συστ.}} = m_2 g R_2 \Rightarrow m_2 R_2 = \frac{\left. \frac{dL}{dt} \right|_{\text{συστ.}}}{g} \Rightarrow m_2 R_2 = 0,5 \text{ kg} \cdot \text{m} \quad (4)$

Με διαίρεση των (2) και (3) προκύπτει: $\frac{m_2 R_2^2}{m_2 R_2} = \frac{0,1}{0,5} \text{ m} \Rightarrow R_2 = 0,2 \text{ m}$ και από την (4) $\Rightarrow m_2 = 2,5 \text{ kg}$.

Η ακτίνα του κυλίνδρου είναι: $R_1 = R_2 + 50\% R_2 \Rightarrow R_1 = 0,3 \text{ m}$.

Η ροπή αδράνειας του στερεού είναι:

$$I = 2I_1 + I_2 = 2 \frac{1}{12} M_1 \ell^2 + \frac{1}{2} M_2 R_1^2 \Rightarrow I = \left(\frac{1}{6} \cdot 0,54 \cdot 1 + \frac{1}{2} \cdot 18 \cdot 0,09 \right) \text{ kg} \cdot \text{m}^2 \Rightarrow I = 0,9 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$$

Η στροφορμή του συστήματος στερεό – Σ_2 ως προς τον άξονα του στερεού είναι κάθε χρονική στιγμή:

$$L = I\omega + m_2 v_2 R_2 \Rightarrow \left. \frac{dL}{dt} \right|_{\text{συστ.}} = I\alpha_\gamma + m_2 \alpha_2 R_2 = I\alpha_\gamma + m_2 \alpha_\gamma R_2 R_2 = (I + m_2 R_2^2) \alpha_\gamma \Rightarrow \alpha_\gamma = \frac{\left. \frac{dL}{dt} \right|_{\text{συστ.}}}{I + m_2 R_2^2} \Rightarrow$$

$$\alpha_\gamma = 5 \text{ rad/s}^2.$$

δ. Ο ρυθμός μεταβολής της κινητικής ενέργειας του σώματος Σ_2 είναι:

$$\frac{dK_2}{dt} = \frac{d\left(\frac{1}{2} m_2 v_2^2\right)}{dt} = \frac{1}{2} m_2 2v_2 \frac{dv_2}{dt} = m_2 v_2 \alpha_2 \Rightarrow \frac{dK_2}{dt} = m_2 v_2 \alpha_\gamma R_2 \quad (5)$$

Από την κινητική ενέργεια του Σ_2 έχουμε: $K_2 = \frac{1}{2} m_2 v_2^2 \Rightarrow v_2 = \sqrt{\frac{2K_2}{m_2}} \Rightarrow v_2 = 2 \frac{\text{m}}{\text{s}}$

Έτσι από την (4) έχουμε: $\frac{dK_2}{dt} = 5 \frac{\text{J}}{\text{s}}$